

## Tidplan

**Projekt:** Golfspelande industrirobot med kamera

**Projektgrupp:**

**Beställare:**

Martin Enqvist

**Kurs:**

Reglerteknisk projektkurs

**Datum:**

2005-04-08

**Version:**

1.1

**Utfördare:**

Alexander Konradsson

**Granskad:**

hela gruppen

AKTIVITETER		TID	VEM	TIDPLAN (veckonummer)																			
Nr	Beskrivning	Timmar	Initialer	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20		
1	Kravspecifikation	30	alla																				
2	Tidplan	10	alla																				
3	Projektplan	10	alla																				
4	Systemskiss	20	alla																				
5	Designspecifikation	50	alla								T	P	T										
6	Testplan	20	alla								E	A	E										
7	Robotkurs	48	ak, mo, he								N	S	N										
8	Säkerhetsutbildning	21	alla								T	K	T										
9	Design av matematisk modell	30	je, jn								A	L	A										
10	Framtagning och mätningar av matematisk modell	30	je, jn								-	O	-										
11	Implementering och testning av matematisk modell	171	je, jn								P	V	P										
12	Design av grafiskt gränssnitt	60	bw, mt								E		E										
13	Implementering och testning av grafiskt gränssnitt	60	bw, mt								R		R										
14	Design av robotstyrning	54	ak, mo								I		I										
15	Implementering och testning av robotstyrning	154	ak, mo								O		O										
16	Design, implementering och testning av kameraenhet	40	he, mt								D		D										
17	Design av bildbehandling	40	he, je																				
18	Implementering och testning av bildbehandling	80	he, je																				
19	Design av huvudprogram	30	bw, mt																				
20	Implementering och testning av huvudprogram	70	bw, mt																				
21	Test av hela systemet	30	alla																				
22	Förberedelse av presentation	20	alla																				
23	Websida	20	mt																				
24	Projektleddning	20	ak																				
25	Projektmöten	140	alla																				
26	Handledning	30	alla																				
27	Redovisning	28	alla																				
28	Teknisk dokumentation	56	alla																				
29	Efterstudie	28	alla																				
Summa antal timmar:		1400																					

Milstolpar och beslutspunkter	TIDPLAN (veckonummer)																	
	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
MS 1, Dokument till BP2 färdiga			fr															
MS 2, Dokument till BP3 färdiga					on													
MS 3, Den matematiska modellen är designad						on												
MS 4, Det grafiska gränssnittet är designat												on						
MS 5, Robotstyrningen är designad						on			T	P	T							
MS 6, Huvudprogrammet är designat						on			E	A	E							
MS 7, Bildbehandlingen är designad						on			N	S	N							
MS 8, Den matematiska modellen är framtagen						fr			T	K	T							
MS 9, Kameraenheten är designad, implementerad och testad									A	L	A		on					
MS 10, Den matematiska modellen är implementerad och testad									-	O	-		on					
MS 11, Det grafiska gränssnittet är implementerat och testat									P	V	P		fr					
MS 12, Robotstyrningen är implementerad och testad									E		E		on					
MS 13, Huvudprogrammet är implementerat och testat									R		R		on					
MS 14, Bildbehandlingen är implementerad och testad									I		I		on					
MS 15, Hela systemet färdigt och testat									O		O			on				
MS 16, Dokument till BP5 färdiga									D		D			fr				
MS 17, Dokument till BP6 färdiga																	fr	
DL 1, Delleverans av matematisk modell och kamerans styrprogram								fr										
BP 2, Kravspecifikation, systemskiss, projektplan, tidplan				on														
BP 3, Designspecifikation, testplan						må												
BP 5, Leverans och presentation															on			
BP 6, Teknisk rapport, posterpresentation, websida, efterstudie																	ti	

MS = milstolpe, DL = delleverans, BP = beslutspunkt