

# TSEA28 Dator teknik Y (och U)

Föreläsning 10

Kent Palmkvist, ISY

## Dagens föreläsning

- Addresseringsmoder
- Introduktion till laboration 4 (mikroprogrammering)
- Avbrott i mikroprogrammerad dator

## Praktiska kommentarer

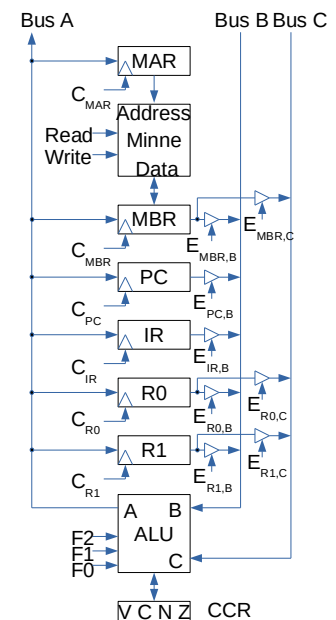
- Labutrustning i MUX1 borttagen
  - Labbet används i andra kurser
  - Distansutrustning kommer finnas kvar i MUX2
- Anmälninglista till lab 4 och 5 släpps på imorgon Onsdag 27/3 kl 12.45
  - 2 + 2 h per labb precis som tidigare, anmälan till tider via lisam anmälan
  - Lab 4 enbart simulering, kan köras via thinlinc
    - Redovisning måste göras på plats i labbet
  - Ingen distansutrustning för lab 5, måste köras på plats

## Maskininstruktioner

- Exempel på maskininstruktioner som ska kunna utföras

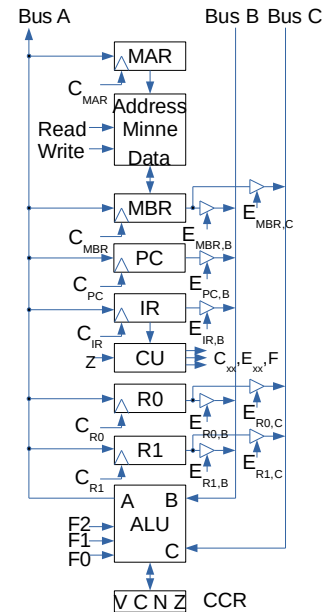
| Op-code | Namn       | Operation                           | Op-code   M eller T |
|---------|------------|-------------------------------------|---------------------|
| 0 0 0   | LOAD R0,M  | $[R0] \leftarrow [M]$               |                     |
| 0 0 1   | LOAD R1,M  | $[R1] \leftarrow [M]$               |                     |
| 0 1 0   | STORE M,R0 | $[M] \leftarrow [R0]$               |                     |
| 0 1 1   | STORE M,R1 | $[M] \leftarrow [R1]$               |                     |
| 1 0 0   | ADD R1,R0  | $[R1] \leftarrow [R1] + [R0]$       |                     |
| 1 0 1   | SUB R1,R0  | $[R1] \leftarrow [R1] - [R0]$       |                     |
| 1 1 0   | BRA T      | $[PC] \leftarrow T$                 |                     |
| 1 1 1   | BEQ T      | Om $[Z] = 1$ då $[PC] \leftarrow T$ |                     |

- Mikroprogrammet beskriver för varje instruktion alla styr signaler och steg för implementering av instruktionen
  - Hämta instruktion (fetch)
  - Utför instruktion (beror på vilken instruktion som hämtats)



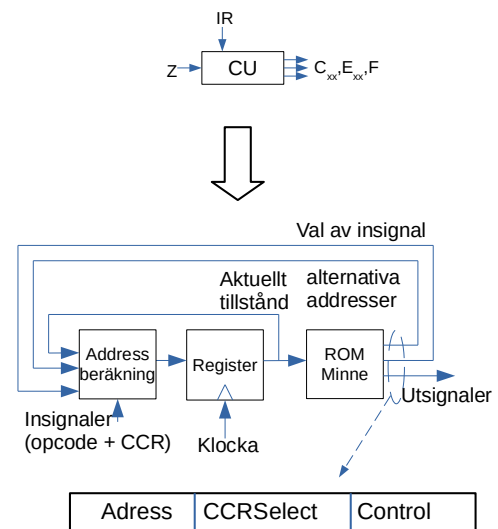
# Processorarkitektur inkl CU

- Inte alla bitar i IR behöver kopplas till CU
  - Räcker med opcode-bitarna (3 stycken)
  - Endast Z inkopplad i exemplet då bara instruktionen BEQ använder Z-flaggan
- CU är mikroprogrammerad
  - Effektivt sätt realisera sekvenser av styrsignaler



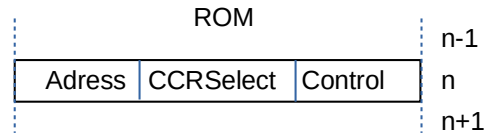
# Generell mikroprogrammeringsstruktur

- ROM-minnet innehåller mikroprogrammet
  - En address för varje steg
  - Tre delar i ROM utdata
    - Styrsignaler (En bit för varje styrsignal)
    - En (eller flera) styrsignaler för val av CCR bitar
    - En (eller flera) nästa address (steg, tillstånd) beroende på resultat av opcode + CCR-bitar



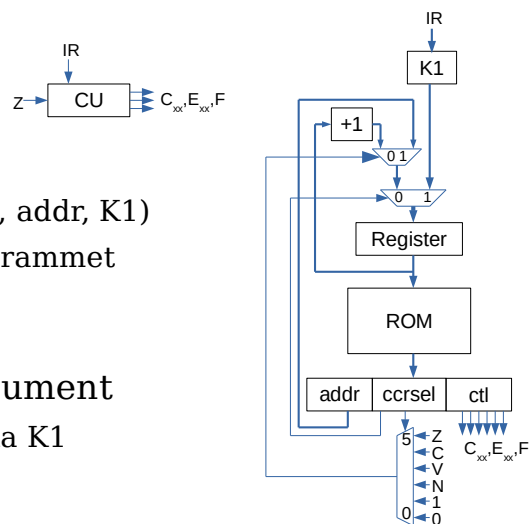
## Mikrokodsinstruktionens delar

- CCRSelect väljer vilken nästa instruktion blir
  - $n+1$
  - Hopp till Adress
  - Villkorligt hopp till Adress
    - CCRSelect väljer vilken flagga som bestämmer om hoppet ska tas
  - Implementera med mux styrd av CCRSelect,
- Adressfältet används inte alltid
- För val av adress för respektive maskinkod behövs motsvarighet till case-sats
  - Används av alla instruktioner, kan vara värt extra hårdvara



## Mer komplett kontrollenhet

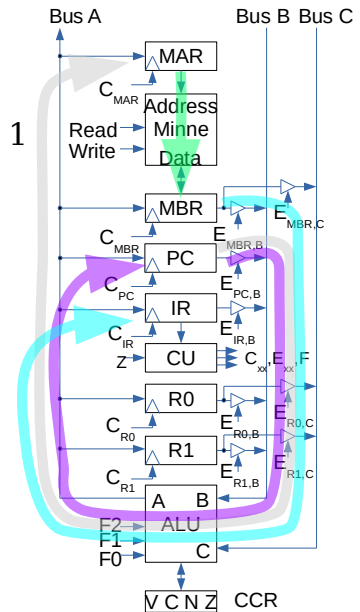
- Data i varje address i ROM (mikroprogramminnet)
  - Styr enskilda kontrollsignaler i arkitekturen ( $C_{xx}, E_{xx}$ )
  - Välj vad som kan ge nästa address (+1, addr, K1)
  - Alternativ nästa address till mikroprogrammet
  - Mikroprogramminne inte samma som programminne!
- IR består av operationskod och argument
  - Operationskod (Add, Move, etc.) går via K1



## Exekvering av instruktion, del 1

- Fetch: Läs instruktion från minne till IR, öka PC med 1
  - Kopiera PC till MAR
  - Öka PC med 1 (peka på instruktion efter)
  - Läs minne till MBR
  - Kopiera MBR till IR
  - Välj rätt mikroprogramadress baserat på opcode
  - Motsvarande styrsignaler (en av flera möjliga lösningar)

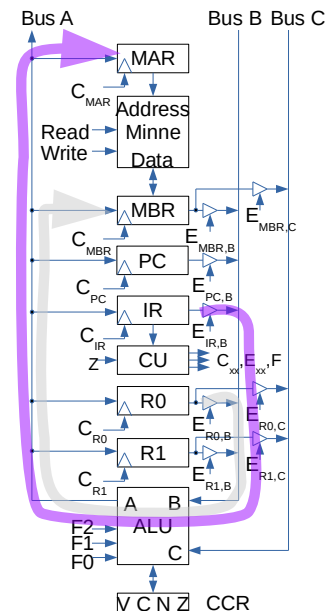
| uaddr | ccrsel | kontrollsignal                          | Addr |
|-------|--------|---|------|
| 0     | +1     | $E_{PC,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MAR}$ | -    |
| 1     | +1     | $E_{PC,B} = 1, F2F1F0 = 0,1,0, C_{PC}$  | -    |
| 2     | +1     | $Read=1, C_{MBR}$                       | -    |
| 3     | +1     | $E_{MBR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{IR}$ | -    |
| 4     | K1     | -                                       | -    |



## Exekvering av instruktion, del 2

- Utför instruktion 010 (STORE M,R0)
  - Kopiera R0 till MBR
  - Kopiera IR till MAR (får bara med adressdelen av instruktionen)
  - Skriv minne från MBR, starta om mikroprogrammet
  - Motsvarande styrsignaler (en av flera möjliga lösningar)

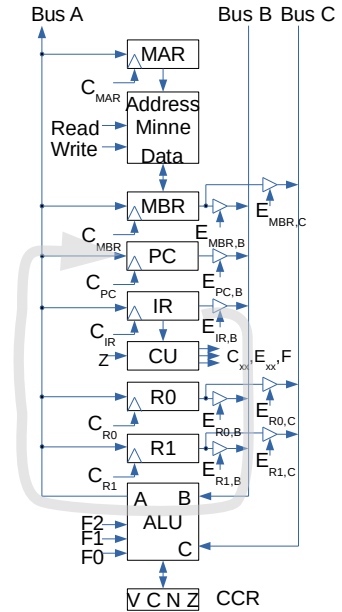
| uaddr | ccrsel | kontrollsignal                          | Addr |
|-------|--------|---|------|
| k     | +1     | $E_{R0,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MBR}$ | -    |
| k+1   | +1     | $E_{IR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MAR}$ | -    |
| k+2   | 1      | $Write=1$                               | 0    |



# Exekvering av instruktion, del 2

- Utför instruktion 111 (BEQ T)
  - Hoppa över nästa mikroinstruktion om Z = 1
  - Starta om mikroprogrammet
  - Kopiera IR till PC, starta om mikroprogrammet
  - Motsvarande styrsignaler (en av flera möjliga lösningar)

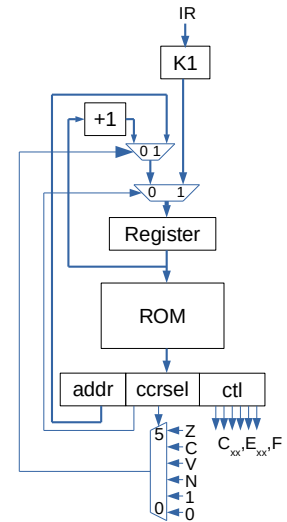
| uaddr | Addrsel | kontrollsignal                         | Addr |
|-------|---------|--|------|
| 1     | Z       | -                                      | 1+2  |
| 1+1   | 1       | -                                      | 0    |
| 1+2   | 1       | $E_{IR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{PC}$ | 0    |



# Mikroprogram för exemplet

| uaddr    | Addrsel | kontrollsignal                          | Addr |
|----------|---------|---|------|
| 0        | +1      | $E_{PC,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MAR}$ | -    |
| 1        | +1      | $E_{PC,B} = 1, F2F1F0 = 0,1,0, C_{PC}$  | -    |
| 2        | +1      | Read=1, $C_{MBR}$                       | -    |
| 3        | +1      | $E_{MBR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{IR}$ | -    |
| 4        | K1      | -                                       | -    |
| k (5)    | +1      | $E_{R0,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MBR}$ | -    |
| k+1 (6)  | +1      | $E_{IR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{MAR}$ | -    |
| k+2 (7)  | 1       | Write=1                                 | 0    |
| l (8)    | Z       | -                                       | 1+2  |
| l+1 (9)  | 1       | -                                       | 0    |
| l+2 (10) | 1       | $E_{IR,B} = 1, F2F1F0 = 0,0,0, C_{PC}$  | 0    |

ROM  
 5 bit addr  
 4 bit ccrsel  
 6 bit Cxx  
 8 bit Exx  
 3 bit F2F1F0  
 1 bit Read, 1 bit Write



# Mikrokod, minnet K1

- K1 anger vilken adress i ROM en viss maskininstruktion startar på

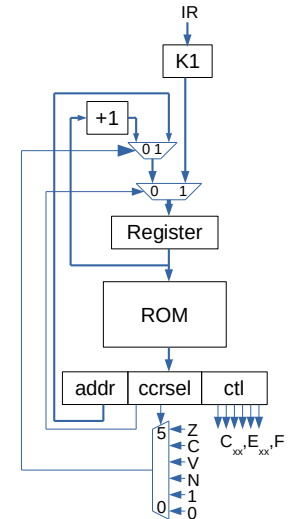
- Uppslagstabell (litet minne)

Addr Data

|     |       |                                |
|-----|-------|--------------------------------|
| 000 | ..... | mikrokodsadress för LOAD R0,M  |
| ⋮   |       |                                |
| 010 | 00101 | mikrokodsadress för STORE M,R0 |
| ⋮   |       |                                |
| 111 | 01000 | mikrokodsadress för BEQ T      |

```

0 00000 0000 000001 01000000 000 00 ; Fetch
1 00000 0000 000100 01000000 010 00
2 00000 0000 000000 00000000 000 10
3 00000 0000 001000 10000000 000 00
4 00000 1000 000000 00000000 000 00
5 00000 0000 000010 00010000 000 00 ; STORE
6 00000 0000 000001 00100000 000 00
7 00000 0001 000000 00000000 000 01
8 01010 0101 000000 00000000 000 00 ; BEQ
9 00000 0001 000000 00000000 000 00
10 00000 0001 000100 00100000 000 00
  
```



# Viktiga kommenterar

- Resultat från flytt inte tillgängligt förrän nästa klockcykel (steg) i registren
  - Ex: ladda IR måste slutföras innan K1 kan väljas
  - Ex: ALU måste slutföra operation innan flaggor kan användas i villkorliga hopp
- Bara en källa får slås på till en buss per mikrokodssteg
  - Går att förstöra (bränna upp) krets om flera slås på samtidigt

## Adresseringsmoder

- Samma grundoperation kan användas med olika adresseringsmoder
  - Omedelbar (t ex `add R0,#0x10`)
  - Absolut (t ex `add R0,0x100`)
  - Indirekt (t ex `add R0,[R1]`)
  - Offset etc. (t ex `add R0,[R1,#4]`)
- Endast hämtning av 1:a argumentet skiljer
  - Samma mikrokod i övrigt
- Utöka maskinkodsinstruktionen med bitar för adresseringsmode
  - Antar allt får plats på en adress i minnet

|         |          |           |
|---------|----------|-----------|
| Op-code | Adr-mode | M eller T |
|---------|----------|-----------|

## Jämför Thumb kod

- Maskininstruktionen kan vara olika lång beroende på adresseringsmode
 

| Typ       | Maskinkod   | Assembly        | ; kommentar          |
|-----------|---|-----------------|----------------------|
| Register  | 0x4608  | MOV r0,r1       | ; 16-bit instruktion |
| Omedelbar | 0x2034f241  | MOV r0,#0x1234  | ; 32-bit instruktion |
| Absolut   | Finns bara en begränsad version i thumb/ARM där endast adresser nära början respektive slutet kan användas. |                 |                      |
| Indiret   | 0x6808  | LDR r0,[r1]     | ; 16-bit instruktion |
| Relativ   | 0x0022F8D1  | LDR r0,[r1,#34] | ; 32-bit instruktion |
- Inte så tydligt vilka bitar i maskininstruktionen som skulle vara adresseringsmod



## Adresseringsmoder, ej ARM

- Många processorer tillåter andra instruktioner förutom LDR och STR att läsa/skriva i minnet
  - Exempel MC68000: ADD 0x1234567,D0
    - Addera värdet i minnescell 0x1234567 till värdet i registret D0, svaret placeras i D0.
  - Exempel MC68000: AND 4(A0),D1
    - Beräkna adress genom att addera 4 till värdet i A0, hämta värdet på den beräknade adressen, beräkna logisk and mellan hämtade värdet i A0 och D1, spara resultatet i D1
- De flesta instruktioner använder då minnesadresser
  - Addressberäkning behöver göras för alla instruktioner
- Precis som för avkodning av OPCODE-bitarna
- Utöka maskinkodsinstruktionen med bitar för adresseringsmode
 

|         |          |           |
|---------|----------|-----------|
| Op-code | Adr-mode | M eller T |
|---------|----------|-----------|

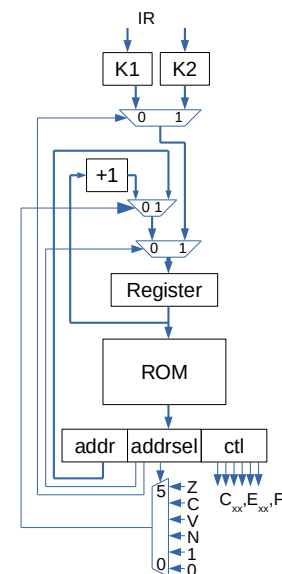
  - Antar allt får plats på en adress i minnet

## Jämför M68000 (16-bit brett minne)

- Maskininstruktionen kan vara olika lång beroende på adresseringsmode (D0, D1 och A0 är register)
  - Register      0xC081    AND D1,D0    ; D0 = D0 AND D1
  - Omedelbar    0x0280    AND #\$1234567,D0 ; D0 = D0 AND 0x01234567  
                  0x0123  
                  0x4567
  - Absolut        0xC0B9    AND \$1234567,D0 ; D0 = D0 AND Minne[0x01234567]  
                  0x0123  
                  0x4567
  - Indirekt       0xC090    AND (A0),D0    ; D0 = D0 AND Minne[A0]
  - Relativ        0xC0A8    AND 4(A0),D0    ; D0 = D0 AND Minne[A0+4]  
                  0x0004
- Vissa adresseringsmoder kräver fler läsningar av programminnet.
  - Parametrar och konstanter i efterföljande programminnesadresser
  - Om flera adresser behöver PC påverkas beroende på adresseringsmode

# Adresseringsmoder

- Adresseringsmode kräver avkodning
    - Många möjliga val, används samma sätt som för avkodning av opcode
- Op-code | Adr-mode | M eller T
- Lägg till K2 som väljer olika mikrokodrutiner beroende på adresseringsmode
    - Beräkna slutlig minnesadress, spara i t ex MAR
    - Mikrokoden kan då förutsätta att MAR redan pekar på rätt minnesadress

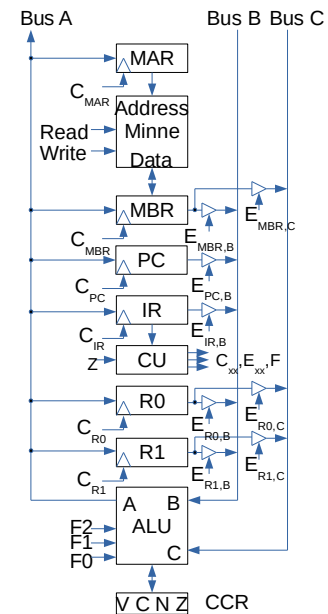


# Exekvering av maskininstruktion, med adresseringsmode

- Total sekvens består av tre delar
  - Del 1a Hämta instruktion till IR, räkna upp PC
  - Del 1b Beräkna adress för argument baserat på adresseringsmode, placeras i MAR
  - Del 2 Utför operation baserat på opcode. Minnesadress till argument finns i MAR
- MAR pekar på adress till värdet (efter del 1b slutförts)
  - Register: Värdet inte lagrat i minnet, måste hanteras speciellt (använder inte MAR)
  - Omedelbar: nästa adress i programminnet (PC), öka även PC! Gäller ifall omedelbar adresseringsmode använder extra ord i programminnet för konstanten
  - Direkt: argument i maskininstruktion
  - Indirekt: registervärde
  - Offset: registervärde + argument

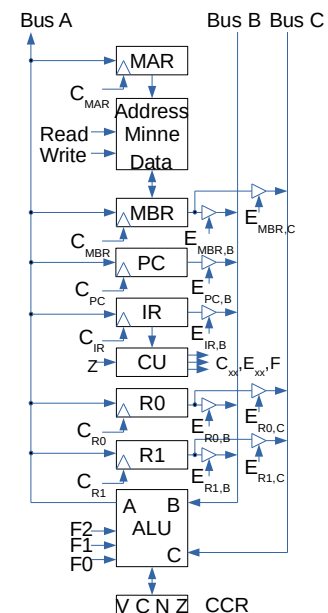
## Adresseringsmoder, implementation efter del 1a

- Sekvens i mikroprogrammet efter del 1a (uprogaddr = mikroprogramadress)
  - IR innehåller aktuell maskininstruktion, PC pekar på nästa
    - 5 IR-K2 -> uprogaddr ; del 1b, avkoda Adr-mode
    - 23 PC -> MAR, PC=PC+1, IR-K1 -> uprogaddr ; Omedelbar
    - 24 IR -> MAR, IR-K1 -> uprogaddr ; Direkt, argument är ; adress
    - 25 R1 -> MAR, IR-K1 -> uprogaddr ; Indirekt
    - 26 R1 + IR -> MAR, IR-K1 -> uprogaddr ; offset register
    - 27 Read ; Exempel ADD (dvs K1 för ADD opcode = 27)
    - 28 MBR ADD R0 -> R0, 0 -> uprogramadress
- Inte angivits explicit E, C och F2-F0.
  - Add-version ovan enbart för omedelbar, direkt, indirekt och offset register adresss
  - ADD => Skicka ut R0 på bus C, MBR på bus B



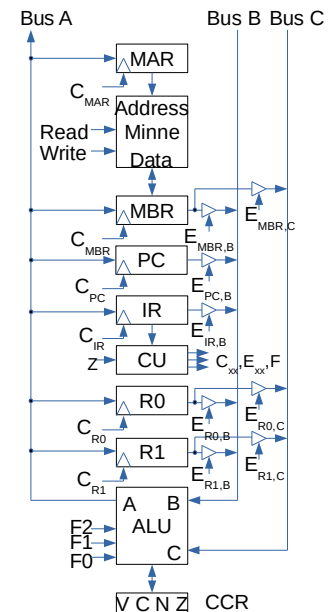
## Alternativa lösningar till arkitekturen

- Kan kanske minska antal bussar (ta bort C)
  - Kräver något sätt att ge två olika indata vid addition och subtraktion
    - Använd ett extra mellanvärdesregister istället
    - Kostar mer tid (flytta till mellanregister innan operation)
- Kan öka antal bussar (A1 och A2)
  - Behöver fler vägar från utsignaler (E<sub>xx</sub>) till bussar
    - Lägg multiplexer parallellt med ALU
  - Möjliggör snabbare exekvering
    - Flytta värde samtidigt med beräkning i ALU
  - Mer hårdvara krävs
    - Inklusivt längre mikrokodsinstruktionsord



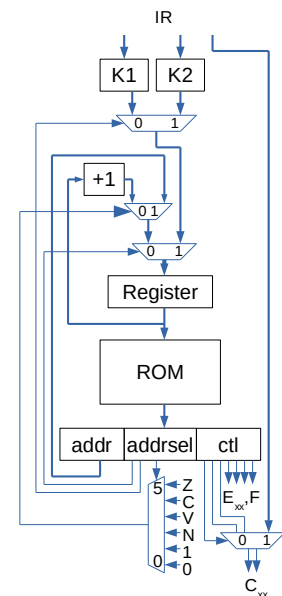
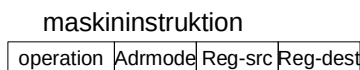
## Alternativa lösningar till arkitekturen, forts.

- Komplexare register
  - PC som kan räkna nästa adress utan att använda ALU
    - Laddbar räknare
  - SP med automatisk upp/nedräkning
- Minimera antal kontrollbitar
  - Avkodare för generering av EXX,B
    - 3 bitar räcker (5 olika källor)
    - Sparar då 2 bitar
  - Samma kan göras även för CXXX
    - Begränsar då möjligheten att skriva samma värde till flera register samtidigt (ovanligt?)
  - Vertikal mikroprogrammering istället för horisontell



## Stöd för fler register

- Fler register => fler dubbleringar av mikrokod med små ändringar för respektive register
  - Ineffektivt
- Låt register anges som några bitar i maskinkoden (assemblerade instruktionen)
  - Lägg till multiplexer för att kunna välja registerval
  - Kräver ytterligare bit i mikrokodsordet
  - Minskar total mängd mikrokod (en rutin för alla register)
  - Samma sak kan göras som för buss-enable signaler (dvs vertikal mikrokodning av E<sub>xx</sub>) för att använda få bitar i maskininstruktionen.



## Viktiga begränsningar för mikroprogram

- Ordbredd på mikroprogram ökar om max antal rader i mikroprogram ökar
  - Fler bitar behövs för adressfältet
- Om varje maskininstruktion utför mer nyttigt arbete, desto färre antal instruktioner behövs i applikationen
  - Ger bättre prestanda då hämtning av maskininstruktion inte utför något nyttigt arbete, bara tar tid
  - Kräver mindre programminne för applikationen
  - Allt svårare bygga kompilatorer som kan utnyttja komplicerade instruktioner
  - Begränsat möjligt antal olika instruktioner för given ordlängd

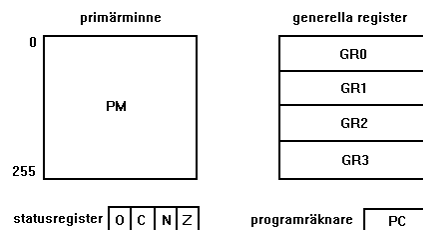
## Historisk trend

- Antal instruktioner i mikroprocessorer ökar fortfarande
  - Specialinstruktioner för grafik, kodning, flyttal etc.
- Begränsning i antal möjliga instruktioner löstes genom prefix-instruktioner respektive större ordlängd/längre instruktioner
  - Ex: Speciell maskininstruktion som gör att efterföljande maskininstruktion använder en alternativ mikrokod för att tolkas
    - Ex: Prefix i x86-datorer (PC)
  - Ex: Speciell maskininstruktion som gör att registren i efterföljande instruktion byts mot annan uppsättning
    - Ex: IX och IY-register i Z80
  - Ex: Speciell maskininstruktion som byter mode (ersätter i princip mikrokodsminnet med ett annat) för alla instruktioner som följer
    - Ex: ARM har multipla instruktionsuppsättningar: ARM, THUMB etc.
  - Ordlängd och prefix påverkar både storlek på applikationen och prestanda
    - Prefix undviks ofta numera, fix instruktionslängd vanligare

## Lab 4 mikroprogrammering

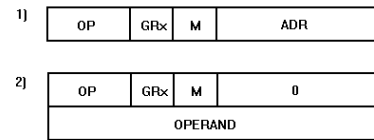
## Introduktion laboration 4 (MIA)

- Simuleringsmodell för övning på mikroprogrammering
  - Fördefinierad datorarkitektur med en databuss
- Maskinspråksmodell
  - Primärminne (256 ord a 16 bitar)
  - 4 generella register
  - PC
  - 4 flaggor (OCNZ)
  - 16-bitars databuss, 8-bitars addressbuss



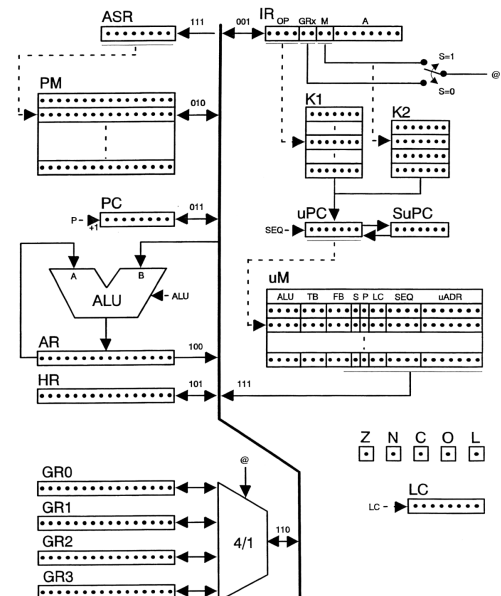
# MIA maskininstruktionsformat

- 2 Instruktionsformat
  - Ett 16-bitars ord
  - Ett 16-bitars ord samt en 16 bitars operand
  - Inte samma som i exemplen tidigare!
- OP anger operation
- GRx angera vilket generellt register ska användas
- M anger adresseringsmode
- ADR minnesaddress eller offset vid hopp



# Laboration intern arkitektur mikroprogrammering (MIA)

- 1 delad databuss
- 1 sändare och 1 mottagare per överföring på bussen
  - Vertikal mikroprogrammering
- Inget MBR register
- 1 hjälpregister (HR)
- Mikroprogram kan använda 1 nivå av subrutinanrop
  - SuPC register kan lagra återhopsadress i mikrominnet



# Mikroinstruktionsformat

- ALU styr ALU:ns funktion
- TB anger källan till bussens värde
- FB anger vart bussens värde sparas
- S Välj M eller GRx fält i maskininstruktionen
- P Räkna upp PC
- LC Loopräknare i mikrokoden
- SEQ styr eventuella hopp i mikrokoden
- uADR måladdress vid vissa hopp i mikrokoden

|     |    |    |      |     |      |
|-----|----|----|------|-----|------|
| ALU | TB | FB | SPLC | SEQ | uADR |
|-----|----|----|------|-----|------|

# Laborationens syfte

- Träna och förstå hur mikroprogrammering fungerar
  - Tentor kan innehålla en liknande programmeringsuppgift...
- Implementera några få instruktioner
- Kör ett enkelt summeringsprogram med instruktionerna
- Bygg ett maskinkodsprogram för sortering mha era implementerade instruktioner
  - Extra instruktioner behövs och egna specialinstruktioner tillåtna
- Tävling...
  - Se labbanvisningen
  - Vinnande labbgrupp vinner: ???



## Jämförelse maskinkod och mikrokod

- Programmeringsmässigt ganska lika
  - Kod tolkas steg för steg, hopp kan göras i sekvensen, allt har en adress
- Mikrokod mer parallell till sin natur
  - Kan få flera saker att utföras i samma klockcykel
- Maskinkod mer generell
  - Arkitekturen internt i processorn kan ändras utan att maskinkoden skrivs om
  - Kan återanvända all tidigare skriven och kompilerad programvara
  - Färre detaljer att hålla ordning på

## Avbrott och mikrokod

- Avbrottsingång blir ytterligare en insignal till styrenheten
  - Påverkar sekvensen av steg
  - Testas lämpligen först i hämtfasen (som en flagga)
    - Avbrott bryter inte instruktionen mitt i
- Alternativ sekvens om avbrott aktivt när nästa instruktion ska hämtas
  - Spara PC på stack
  - Spara statusregister på stack
  - Hämta/sätt adress till avbrottsrutin
  - Spärra så avbrott inte sker igen på nästa instruktion
- Behövs då också återhopp från avbrott (återställ PC, flaggor mm)

